

### Exercice 1

Soit  $T > 0$ ,  $a : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  et  $b : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  deux fonctions continues sur  $[0, T]$ .

1. On suppose que l'on a une fonction  $u$  de classe  $\mathcal{C}^1([0, T])$  avec  $u(0) = u_0$  telle que

$$u'(t) \leq b(t) + a(t)u(t).$$

Montrer que

$$u(t) \leq e^{\int_0^t a(s)ds} u_0 + \int_0^t b(\tau) e^{\int_\tau^t a(s)ds} d\tau.$$

2. Supposons maintenant que pour  $u \geq 0$ ,  $b \geq 0$ ,  $a \geq 0$ ,

$$u(t) \leq b(t) + \int_0^t a(\tau)u(\tau)d\tau.$$

Montrer que

$$u(t) \leq b(t) + \int_0^t b(\tau) a(\tau) e^{\int_\tau^t a(s)ds} d\tau.$$

Cette inégalité très connue s'appelle l'inégalité de Gronwall.

### Exercice 2 (Wilson-Cowan)

Un modèle pour les grands réseaux de neurones a été proposé par Wilson et Cowan et représente l'activité  $N_i(t)$  du nœud  $i$ ,  $i = 1, 2, \dots, J$ . Ils proposent d'utiliser

$$\frac{dN_i(t)}{dt} = I_i(t) - aN_i(t) + \sum_{j=1}^J K_{ji}S(N_j(t)), \quad i = 1, 2, \dots, J.$$

On suppose donnés :  $I_i(t) \in C(\mathbb{R}^+)$  (signal d'entrée),  $a > 0$  et  $K_{ji}$  des réels appelés *poids synaptiques*.

1. Donner une condition sur la fonction  $S : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  pour avoir existence d'une unique solution, globale, avec les  $N_i(t = 0)$  donnés.
3. On suppose  $I_i(\cdot)$  et  $S(\cdot)$  bornés, montrer que les  $N_i(t)$  restent bornés.
2. On suppose que :  $J = 1$ ,  $S' > 0$ ,  $S(0) = 0$  et  $I_i \equiv 0$ . Donner un exemple où il y a plusieurs solutions stationnaires non-nulles.

### Exercice 3 (Modèle SIR)

Le système SIR (R pour recovered) pour une épidémie rapide et d'incidence faible s'écrit (tous les paramètres sont positifs ainsi que les données initiales))

$$\begin{cases} \frac{d}{dt}S &= \frac{R(t)}{\tau_R} - \beta S(I + \eta), \\ \frac{d}{dt}I &= \beta S(I + \eta) - \frac{I}{\tau_I}, \\ \frac{d}{dt}R &= \frac{I}{\tau_I} - \frac{R(t)}{\tau_R}. \end{cases}$$

On veut montrer que les solutions sont globales. Pour cela

1. Montrer que  $I(t) > 0$ , puis que  $R(t) > 0$ , enfin que  $S(t) > 0$ .
2. Trouver une quantité conservée et conclure.

### Exercice 4 (à la Hodgkin-Huxley)

Une variante du système historique proposé par Hodgkin-Huxley est le système de Morris-Lecar vu en cours. Une autre variante consiste à écrire

$$\begin{cases} \frac{dv(t)}{dt} = \sum_{i=1}^I g_i(t)(\bar{V}_i - v(t)), \\ \frac{dg_i(t)}{dt} = g_i(t)Q_i(v(t), g(t)), \quad g_i(0) \geq 0, \quad i = 1, 2, \dots, I, \end{cases}$$

avec  $g = (g_1, \dots, g_I)$ . On suppose que  $\min_i \bar{V}_i \leq V(0) \leq \max_i \bar{V}_i$ , que les fonctions  $Q_i(\cdot)$  sont de classe  $C^1$  et que, pour tout  $W > 0$  il existe  $K(W) > 0$  telle que

$$\sup_{i=1,2,\dots,I} \sup_{|v| \leq W} Q_i(v, g) \leq K(W).$$

Montrer qu'il existe une solution globale. Pour cela, montrer que les solutions définies sur un intervalle maximal  $[0, T_+^*[$  vérifient

1. on a  $g_i(t) \geq 0$ ,
2.  $\min_i \bar{V}_i \leq v(t) \leq \max_i \bar{V}_i$ ,
3. donner une estimation sur les  $g_i(t)$ .
4. Conclure.

### Exercice 5 (Lotka-Volterra)

On considère le système de Lotka-Volterra avec  $a > 0$ ,  $d > 0$ ,

$$\begin{cases} \frac{d}{dt}u(t) &= u(t)(1 - av(t)), \quad u(0) > 0, \\ \frac{d}{dt}v(t) &= av(t)u(t) - dv(t), \quad v(0) > 0. \end{cases}$$

1. Montrer que les solutions sont globales et positives.
2. On pose  $X(t) = \log(u(t))$  et  $Y(t) = \log(v(t))$ . Montrer que le système en  $(X, Y)$  est hamiltonien.

3. En déduire une quantité conservée en  $X$ ,  $Y$ , et en  $u$ ,  $v$ .
4. En déduire que les solutions sont périodiques.